

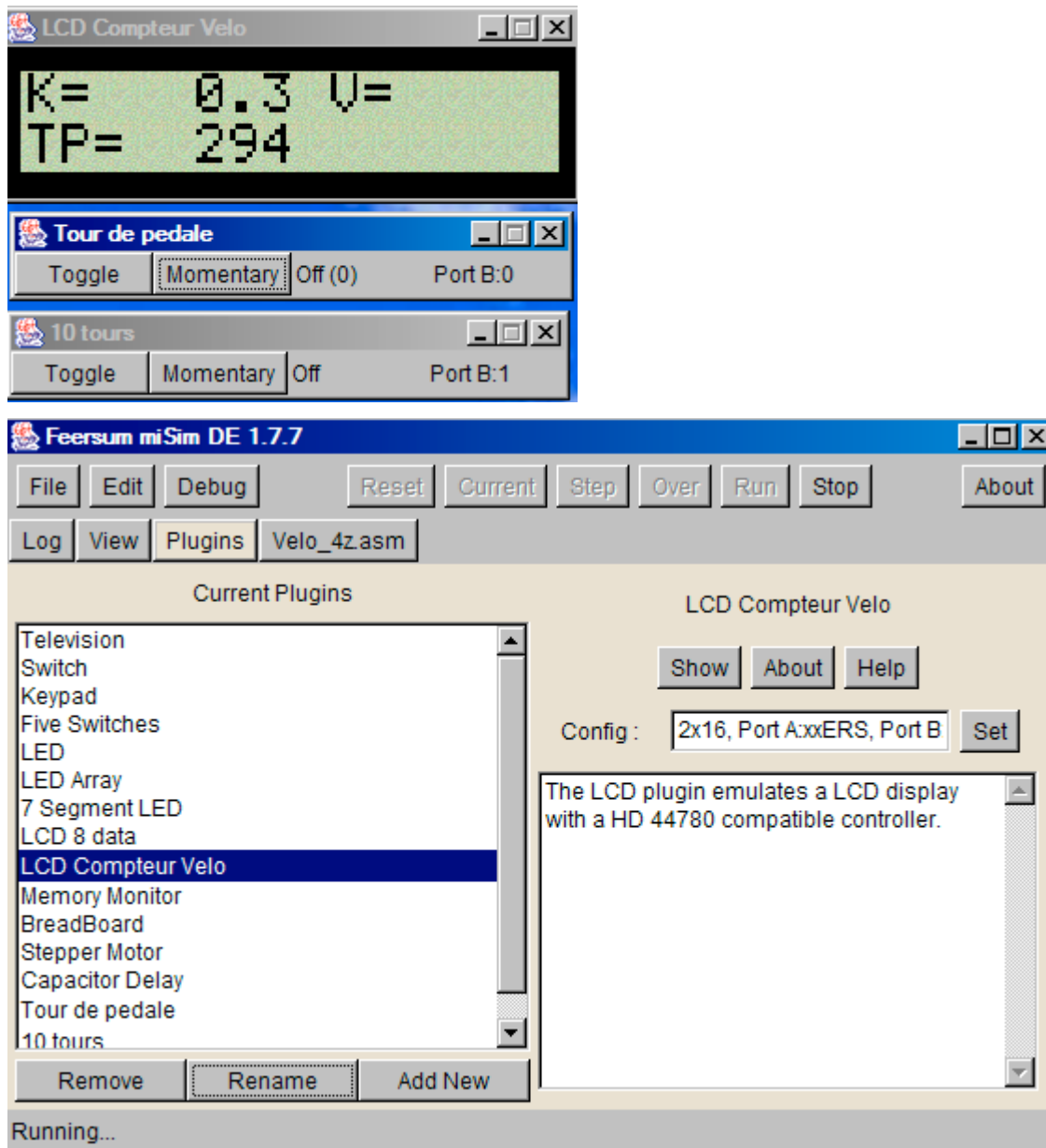
Mai 2004

misim DE version 1.77

avec JAVA environnement: j2re-1_3_1_11-windows-i586.exe ... voir <https://jsecom15k.sun.com/>

Simulator PIC16F84

Velo_4Z.asm : **COMPTEUR Kilométrique, Mesure de Vitesse et DUREE**



Feersum miSim DE v1.7.7

Built On Tue Feb 5 11:24:04 2002

Homepage: <http://www.feertech.demon.co.uk/misim/>

Reading settings file

Reading group 'emulation'

Reading group 'editor'

Reading group 'available-plugins'

Reading group 'current-plugins'

Read 108 lines OK.

Set width to 600

Set height to 500

Device family is misim.microchip.PIC16X84, device is 16f84

Ready

Loading :Velo_4z.asm

Mai 2004

misim DE version 1.77

avec JAVA environnement: j2re-1_3_1_11-windows-i586.exe ...voir <https://jsecom15k.sun.com/>

Simulator PIC16F84

Loaded 'Velo_4z.asm' OK. Click File -> Assemble to assemble source

Assembling..

Assembled successfully with 55 warnings. Click 'Run' to execute binary.

Running...

```
Log View Plugins Velo_4z.asm
; rev 09 sept : modif routine BCD pour ne pas afficher les 0 non significatifs
; et affichage KMs au format xxxx.x
; rev 02 sept 2004
; B0 simule capteur de Tour : ~ 3 impuls par tour de pedale
; 761 tour de pedale pour lkm avec roue de diam 700
; PI.D= 2,199114858 metre
; rapport 52/16 =3,250 developpé=7,147 M soit 139,9 tours de pedales par KM
; si 3,1 tour volant d'inertie par tour de pedale => 434 impuls= lkm ou 43 impuls=100M
;-----
; routine LCD 2lignes de 8 car 6 bits I/O : PortB 7 6 5 4 et PortA 0 1
; inclus routine delai4m.inc @4MHz
; programme simple pour decoder/ lire Telecommande Infrarouge Marantz 5200
;*****
; Quartz = 4MHz
; Cycle = 1/Fosc = luSec
;*****
#define miniSimDE
    INCLUDE <pl6f84_.inc>
    IFDEF miniSimDE
        p=16F84
    ELSE
        ERRORLEVEL -302
        Processor 16F84
    ENDIF
    RADIX DEC
    EXPAND
    __CONFIG __CP_OFF & __WDT_OFF & __PURTE_ON & __XT_OSC
;*****
; Equates, I/O, vars
;*****
RESET_V EQU 0x0000 ; Address of RESET Vector
ISR_V EQU 0x0004 ; Address of Interrupt Vector
OSC_FREQ EQU D'4000000' ; Oscillator Frequency is 4 MHz
; constantes a definir dans le programme principal:
; afficheur LCD en mode 4 bits
LCD_DATA_TRIS EQU TRISB ; LCD DATA Port B
LCD_DATA EQU PORTB ; LCD DATA 11,12,13,14 bits 4,5,6,7
LCD_CTRL_TRIS EQU TRISA ; LCD CTRL Port A
LCD_CTRL EQU PORTA ; LCD CTRL 4,5,6 bits 0,1,2
    IFDEF miniSimDE
LCD_E EQU 2 ; LCD: Ligne de commande de controle de l'afficheur
LCD_RW EQU 1 ; LCD: Ligne de Lecture/Ecriture de l'afficheur
LCD_RS EQU 0 ; LCD: Ligne de selection de l'afficheur-> RAO
    ELSE
LCD_E EQU 1 ; LCD: Ligne de commande de controle de l'afficheur
LCD_RS EQU 0 ; LCD: Ligne de selection de l'afficheur-> RAO
    ENDIF
;-----
```

Simulator PIC16F84

```

Log | View | Plugins | Velo_4z.asm
-----
Capteur      EQU 0          ; RA0
; misc.
LINE1        EQU 0x080 ; Set display to line 1 character 0
LINE2        EQU 0x0C0 ; Set display to line 2 character 0

#DEFINE Led_Hecto 3 ; led entre RA3 et +5V 1=eteint 0=allumé
#DEFINE Trx        PORTA,4
#DEFINE RAMstart 0x0C ; pour 16F84
#DEFINE Tpd1      43 ; impuls pour 100 M
#DEFINE Tpd2      434 ; impuls pour 1Km

IndexP       EQU RAMstart
Cpt1         EQU RAMstart+1 ; A counter, used multiple places
count1       EQU RAMstart+2
count2       EQU RAMstart+3
count3       EQU RAMstart+4
LCDtmp       EQU RAMstart+5
LCDtmp1      EQU RAMstart+6
ASCII_0      EQU RAMstart+7 ; ASCII One's digit to print
ASCII_T      EQU RAMstart+8 ; ASCII Ten's digit to print
ASCII_H      EQU RAMstart+9 ; ASCII Hundred's digit to print
; variable pour conversion binaire --> BCD 16bits
bdixmil      EQU RAMstart+10
mille        EQU RAMstart+11
bcent        EQU RAMstart+12
bdix         EQU RAMstart+13
bun          EQU RAMstart+14
btmp         EQU RAMstart+15

valx         EQU RAMstart+16
vall         EQU RAMstart+18
val2         EQU Ramstart+20
Nt1          EQU RamStart+22 ; Nb de tours de pedale
Nt2          EQU RamStart+24 ; Nb de tour de pedale pour Hectometre
Nt3          EQU RamStart+26 ; Nb de tour de pedale pour Kms
Kms          EQU RamStart+28
Moyenne      EQU RamStart+30
Speed        EQU RamStart+32
COMMD        EQU RamStart+34
drapeau      EQU RAMstart+35
LastRam      EQU RAMstart+35

IF ( (LastRam) > 0x2F )
    ERROR "Attention debordement zone RAM"
ENDIF
;*****
; Program start
;*****
ORG RESET_V ; RESET vector location
RESET GOTO DEBUT

```